

Matrix Quadrant

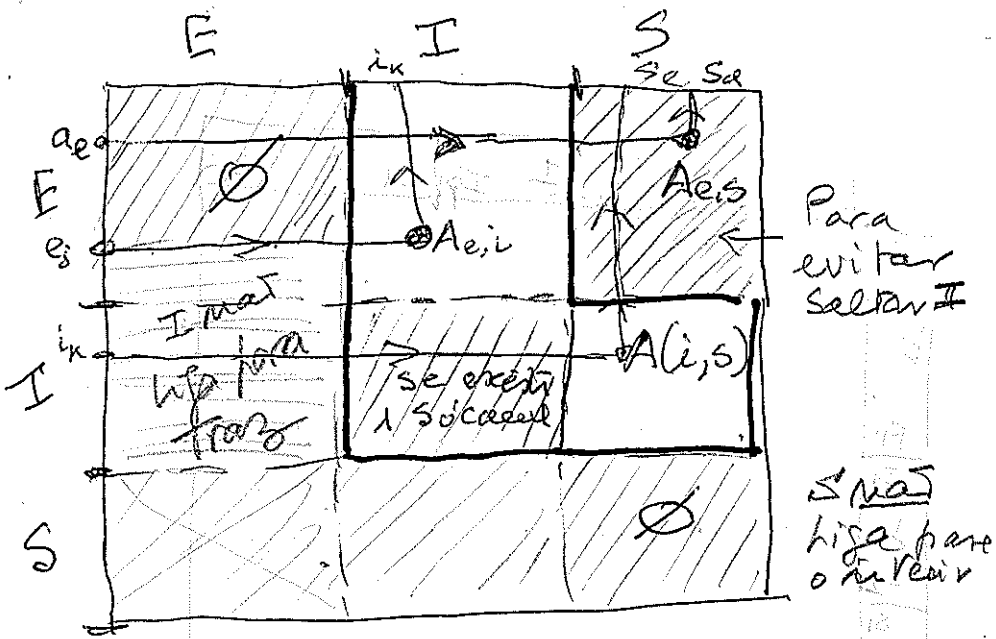
$$N = p + n + q$$

p = Extruder
 n = Interne
 q = Sensor

$N \times N$

1996

REDES
 Neurokin



$$A_{ei} > A_{is} \Rightarrow A_{es} \text{ induito}$$

$$A_{es} \Rightarrow \underline{\text{Directo}}$$

$a_{11} = 1$
 $a_{22} = 1$
 $a_{33} = 1$
 $a_{12} + a_{21} + a_{13} + a_{31} = 1$

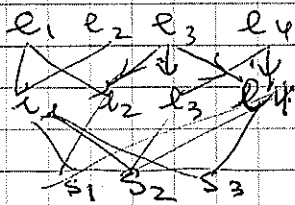
$n \times n$

$$e_1 \ e_2 \ e_3 \ e_4 \Rightarrow s_1 \ s_2 \ s_3$$

	e_1	e_2	e_3	e_4	s_1	s_2	s_3
e_1					x	x	x
e_2					x	x	x
e_3					x	x	x
e_4					x	x	x
s_1							
s_2							
s_3							

$$[e_1 \ e_2 \ e_3 \ e_4] \cdot M = [s_1 \ s_2 \ s_3]$$

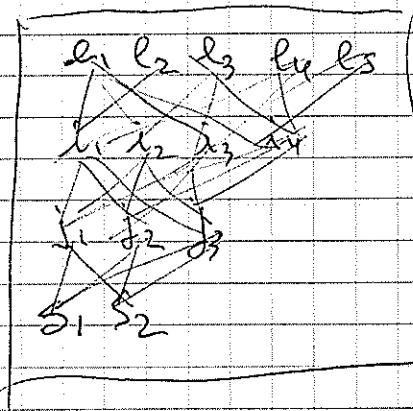
A Normal



Normal

	e_1	e_2	e_3	e_4	i_1	i_2	i_3	i_4	s_1	s_2	s_3
e_1					x	x	x	x			
e_2					x	x	x	x			
e_3					x	x	x	x			
e_4					x	x	x	x			
i_1									x	x	x
i_2									x	x	x
i_3									x	x	x
i_4									x	x	x
s_1											
s_2											
s_3											

B



c/ Selbar para
dicari

	e_1	e_2	e_3	e_4	e_5	i_1	i_2	i_3	i_4	j_1	j_2	j_3	s_1	s_2
e_1						x	x	x	x	x	x	x	x	x
e_2						x	x	x	x	x	x	x	x	x
e_3						x	x	x	x	Selbar	Selbar	Selbar	x	x
e_4						x	x	x	x	x	x	x	x	x
e_5						x	x	x	x	x	x	x	x	x
i_1										x	x	x	x	x
i_2										x	x	x	x	x
i_3										x	x	x	Selbar	Selbar
i_4										x	x	x	x	x
j_1													x	x
j_2													x	x
j_3													x	x
s_1														
s_2														

C

... e, e, e, e ...

A

Zona de
mistura
e → e

Salto
Diante

B1

0 → Diagonal
Superior;



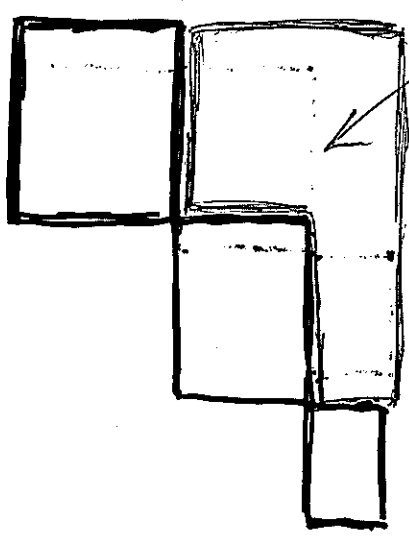
(X)
Zona de
Retroação
i → e

(X)
Zona de
mistura
i → i

Salto de
S → e
e Retroação

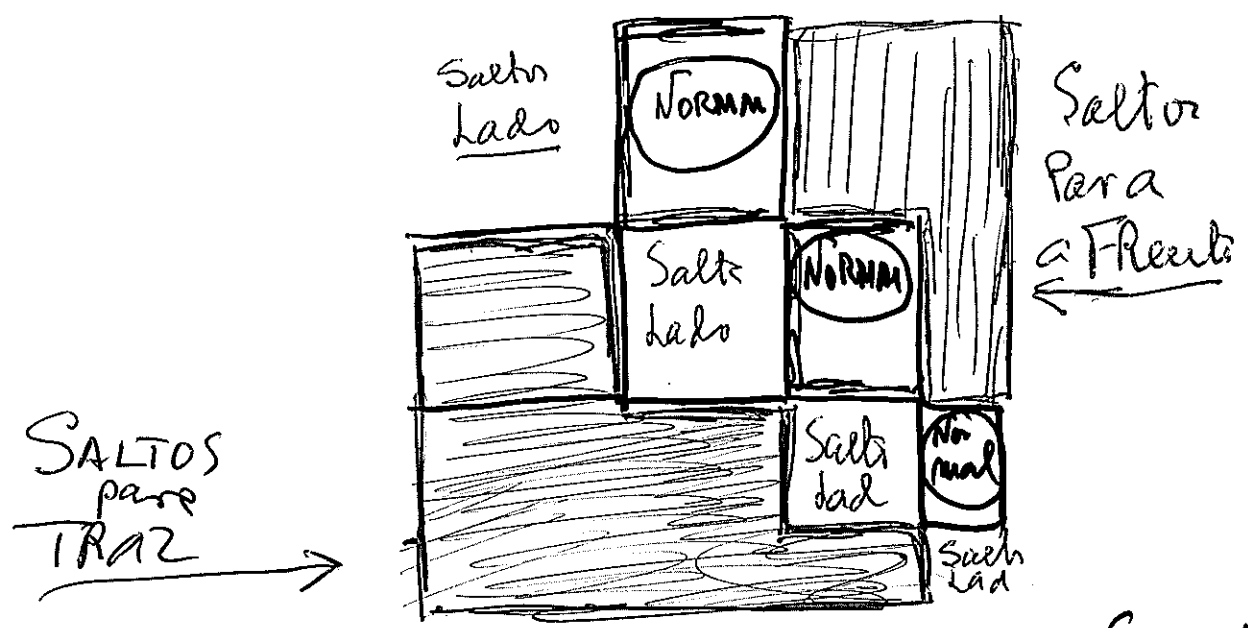
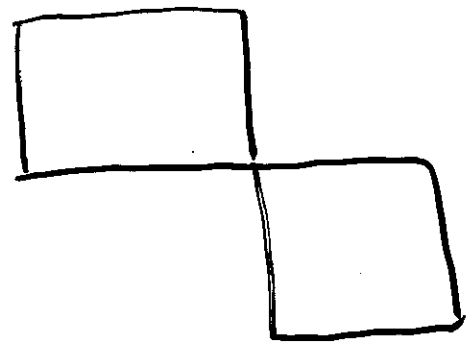
Zona
de
Retroação
S → i

Zona
de
Mistura
S → S.

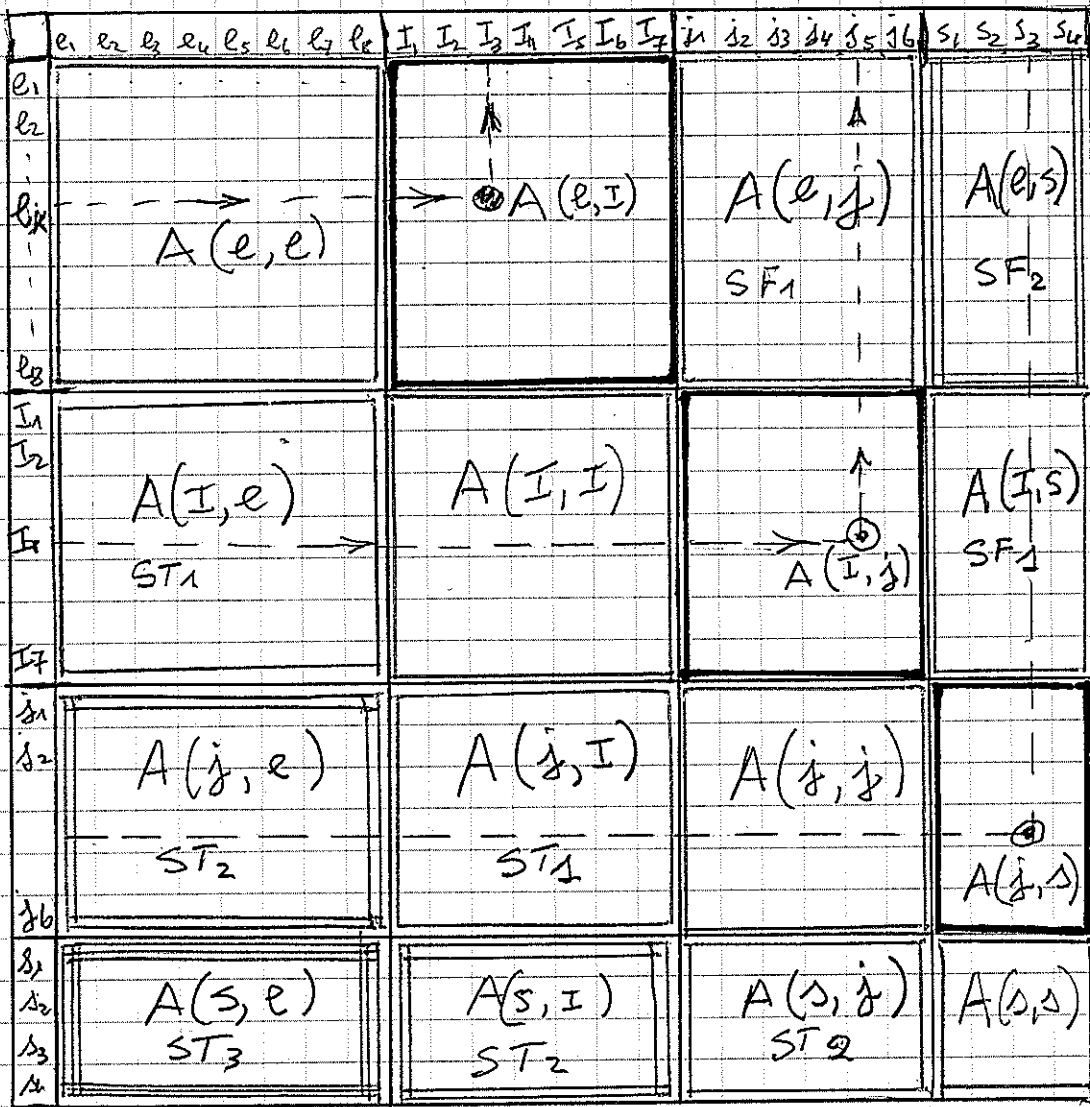




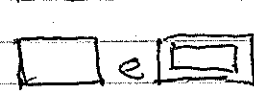

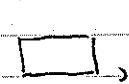


Salto
Para a
frente

C1

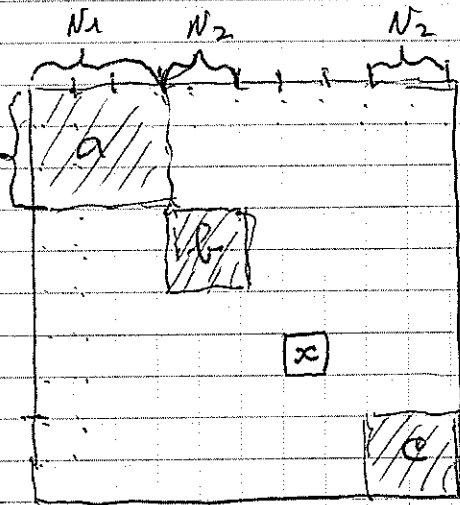


Normal = Cada nível só existe por o nível seguinte
Salto Frente = Autorizam-se saltar níveis
Salto Traz = Criam retrações no interior de Rede
Salto Lado = " retrações num lado nível
 (Diagonal) = Não em recirculação

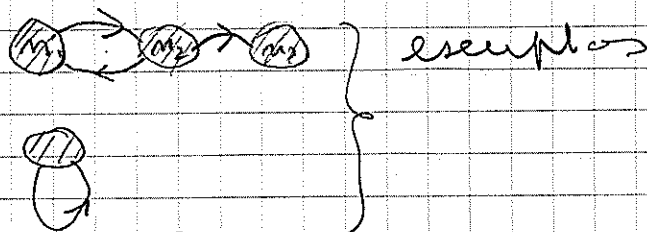


-  Redes Neurais Usuais.
-  c/ Ligações "Horizontais"
-  e  c/ Ligações que "SALTAM" para "Frente" 1 ou N níveis
-  ,  e  ligação que "Saltam" para TRAZ 1...

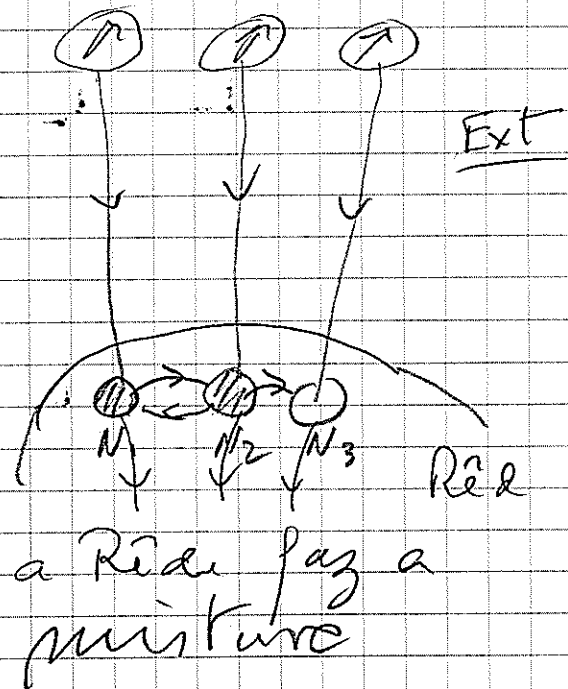
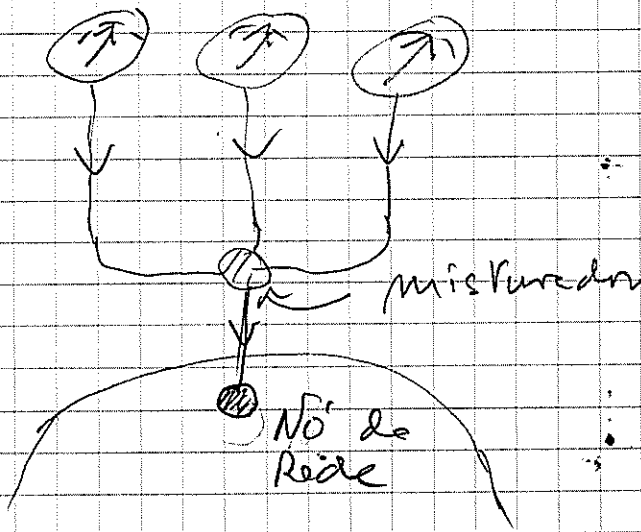
Ligações Horizontais



- (x) Para misturar o sinal do grupo de nós N_1, N_2, N_3
- (x) Na diagonal (x) serve para recircular o sinal
- (x) Em todo o caso há recirculação

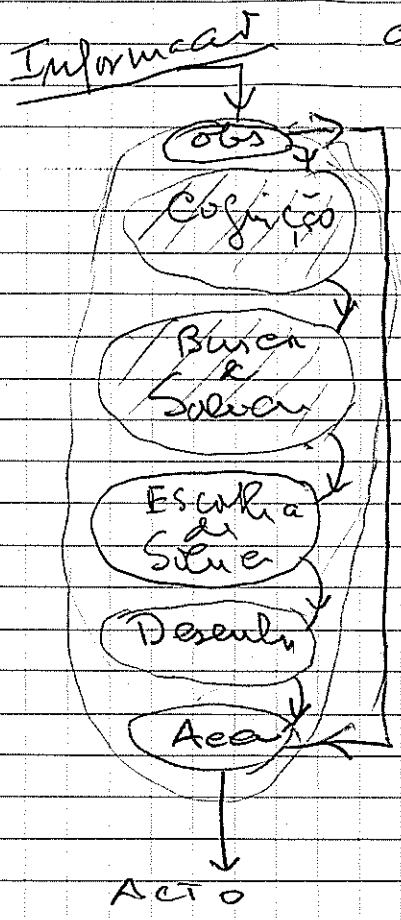


Nestes casos há que introduzir "dissipação" de energia e informações, ou interromper a recirculação.



Salto para a FRENTE

São necessários para evitar a acton reflexa por exemplo.



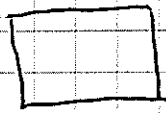
Suponha-se que existe esta casca ou nível de Procedimentos

- OBS => OBSERVAÇÃO
- COG => Cognição
- BUSC => Busca de Solução
- ESCL => Escolha de Solução
- DESE => Desenho de Solução (Virtual)
- ACC => Acção ou Act

Os movimentos inibitórios por exemplo comportam-se como se saltassem Procedimentos

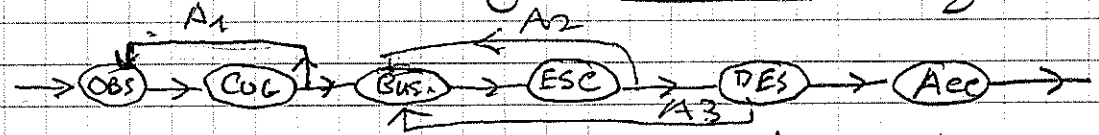
Nestes casos há que promover uma ajuda directa para justificar a rapidez de resposta.

Podem saltar-se 1, 2, ... n níveis e simbolizar-se S1 S2 ... Sn



Salto por TRA2

São necessários para datar a rede de circulações entre níveis diferentes e completar a função das ligações horizontais



Se Cognição não mesure pode pedir mais Observação (A1)

Se na escotilha (esc), nenhuma solução serve pode pedir mais Buscas (Bus)

Se No destino (Des) do Soluções se encontrar um problm que nao tem solucao retrotra para movar bases

Resumo

uma rede Neural. do tipo:

$$A(e, i) \rightarrow A(i, j) \rightarrow A(j, s)$$

Só pode servir para representar Sistema parecido Simplex.

Um pouco mais complexo podem servir para representar (um ser acessível) uma mais complexo.